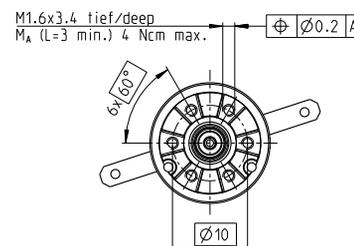
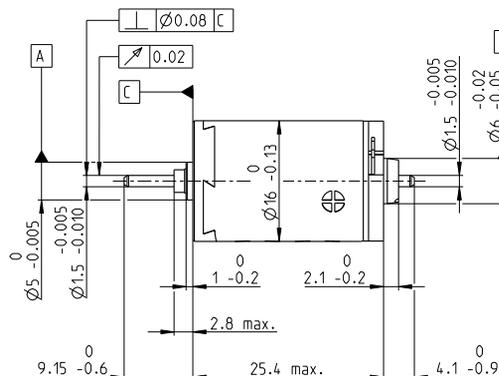
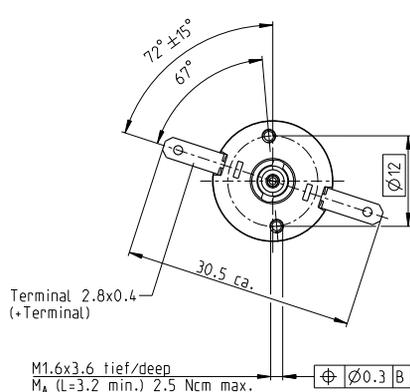


DC-max 16 S Balais en graphite

Moteur DC Ø16 mm



DC-max Caractéristiques principales: 3/4.7 W, 4.8 mNm, 11000 tr/min



M 1:1

Caractéristiques moteur

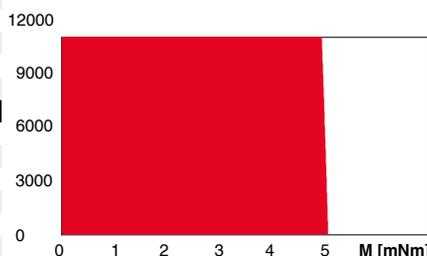
1_ Tension nominale	V	6	12	24
2_ Vitesse à vide	tr/min	9870	9860	9920
3_ Courant à vide	mA	67.3	33.6	16.8
4_ Vitesse nominale	tr/min	6770	6200	6580
5_ Couple nominal (couple max. permanent)	mNm	3.71	4.31	4.76
6_ Courant nominal (courant charge perm. max.)	A	0.720	0.413	0.227
7_ Couple de démarrage	mNm	12.1	11.9	14.4
8_ Courant de démarrage	A	2.15	1.05	0.64
9_ Rendement max.	%	68	68	71
10_ Résistance aux bornes	Ω	2.79	11.4	37.5
11_ Inductance aux bornes	mH	0.086	0.343	1.37
12_ Constante de couple	mNm/A	5.62	11.2	22.5
13_ Constante de vitesse	tr/min/V	1700	849	424
14_ Pente vitesse/couple	tr/min/mNm	843	858	707
15_ Constante de temps mécanique	ms	8.85	8.92	8.57
16_ Moment d'inertie du rotor	gcm ²	1.00	0.993	1.16

Caractéristiques thermiques

17_ Résistance therm. boîtier/air ambiant	K/W	29.8
18_ Résistance therm. bobinage/boîtier	K/W	5.5
19_ Constante de temps bobinage	s	5.35
20_ Constante de temps therm. moteur	s	288
21_ Température ambiante	°C	-30...+85
22_ Température max. bobinage	°C	125

Plages de fonctionnement

n [tr/min] Bobinage 24 V



- Plage de fonctionnement continu
- Plage de fonctionnement continu avec résistance therm. R_{th2} 50%
- Plage de fonctionnement intermittente

Caractéristiques mécaniques roulement à billes

23_ Vitesse max. admise	tr/min	11 000
24_ Jeu axial	mm	0.05...0.15
Précontrainte	N	0
25_ Jeu radial	mm	0.025
26_ Charge axiale max. (dynamique)	N	2.2
27_ Force de chassage axiale max. (statique) (arbre soutenu)	N	30 / 200
28_ Charge radiale max. [mm depuis flasque]	N	7.8 [5]

Caractéristiques mécaniques palier fritté

23_ Vitesse max. admise	tr/min	11 000
24_ Jeu axial	mm	0.05...0.15
Précontrainte	N	
25_ Jeu radial	mm	0.012
26_ Charge axiale max. (dynamique)	N	0.8
27_ Force de chassage axiale max. (statique) (arbre soutenu)	N	35 / 200
28_ Charge radiale max. [mm depuis flasque]	N	1.4 [5]

Système modulaire maxon

maxon gear	Étages [opt.]	maxon sensor
331_GPX 16 A/C	1-2 [3-4]	433_ENX 10 QUAD
332_GPX 16 LN/LZ	1-2 [3-4]	433_ENX 10 EASY
335_GPX 19 A/C	3-4	
336_GPX 19 LN/LZ	3-4	

Détails sur la page de catalogue 32

maxon motor control
486_ESCON Module 24/2
486_ESCON 36/2 DC
495_EPOS4 Micro 24/5
496_EPOS4 Mod./Comp. 24/1.5
497_EPOS4 Comp. 24/5 3-axes

Autres caractéristiques

29_ Nombre paires de pôles		1
30_ Nombre segments de collecteur		7
31_ Poids du moteur	g	23.1

Configuration

Paliers: palier fritté/roulement à billes
 Commutation: balais en métal précieux avec CLL/balais en graphite
 Arbre avant/arrière: longueur
 Raccordement électrique: terminaux/câbles