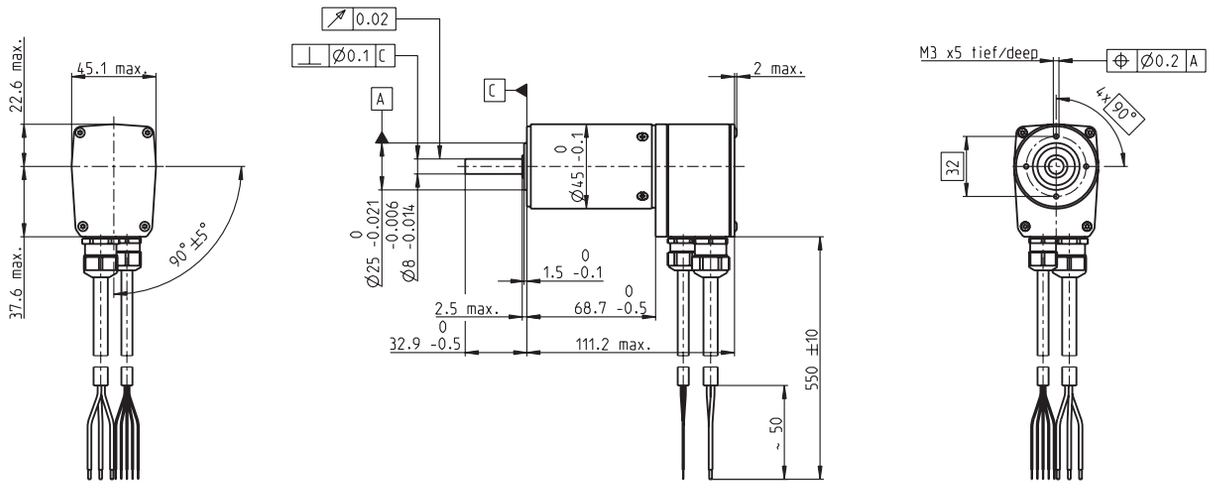
EC 45 ∅45 mm, à commutation électronique, 150 Watt



M 1:4

Programme Stock
Programme Standard
Programme Spécial (sur demande)

Numéros d'article

			136202	136196	136203	136197	136204	136198	136205	136200	136206	136201
Caractéristiques moteur												
	Valeurs à la tension nominale											
1	Tension nominale	V	12	12	18	18	24	24	36	36	48	48
2	Vitesse à vide	tr/min	9780	5650	10300	5930	10500	6090	9360	5400	10200	5860
3	Courant à vide	mA	1530	577	1120	419	879	328	471	177	411	154
4	Vitesse nominale	tr/min	8410	4370	9000	4680	9290	4840	8150	4190	8960	4640
5	Couple nominal (couple permanent max.)	mNm	174	186	171	184	169	183	179	191	174	187
6	Courant nominal (courant permanent max.)	A	16.2	9.65	11.2	6.72	8.55	5.13	5.29	3.14	4.21	2.52
7	Couple de démarrage	mNm	1380	872	1540	931	1600	952	1560	911	1650	962
8	Courant de démarrage	A	119	43.6	93.3	32.6	74.8	25.6	43.1	14.5	37.2	12.5
9	Rendement max.	%	79	79	80	79	80	79	81	80	81	80
	Caractéristiques											
10	Résistance aux bornes (phase-phase)	Ω	0.101	0.275	0.193	0.552	0.321	0.936	0.836	2.48	1.29	3.85
11	Inductivité (phase-phase)	mH	0.0266	0.0797	0.0542	0.163	0.0917	0.275	0.263	0.788	0.395	1.19
12	Constante de couple	mNm/A	11.5	20	16.5	28.6	21.4	37.1	36.3	62.8	44.5	77.1
13	Constante de vitesse	tr/min/V	827	478	579	334	445	257	263	152	214	124
14	Pente vitesse/couple	tr/min/mNm	7.22	6.58	6.78	6.46	6.67	6.49	6.07	6	6.22	6.18
15	Constante de temps mécanique	ms	8.99	8.19	8.44	8.05	8.32	8.08	7.56	7.48	7.75	7.7
16	Inertie du rotor	gcm^2	119	119	119	119	119	119	119	119	119	119

Spécifications

Données thermiques

17	Résistance therm. carcasse/air ambiant	1.9 K/W
18	Résistance therm. bobinage/carcasse	0.9 K/W
19	Constante de temps therm. bobinage	15.4 s
20	Constante de temps therm. du moteur	1600 s
21	Température ambiante	-20...+100°C
22	Température max. de bobinage	+125°C

Données mécaniques (roulements préchargés)

23	Nombre de tours limite		15 000 tr/min
24	Jeu axial	< 20 N	0 mm
	sous charge axiale	> 20 N	max. 0.14 mm
25	Jeu radial		préchargé
26	Charge axiale max. (dynamique)		16 N
27	Force de chassage axiale max. (statique)		182 N
	(statique, axe maintenu)		5000 N
28	Charge radiale max. à 5 mm du flasque		140 N

Autres spécifications

29	Nombre de paires de pôles	1
30	Nombre de phases	3
31	Poids du moteur	850 g
	Protection	IP54*

Les caractéristiques moteur du tableau sont des valeurs nominales.

Connexions moteur (câble AWG 16)

Câble 1	Bobinage 1 du moteur
Câble 2	Bobinage 2 du moteur
Câble 3	Bobinage 3 du moteur

Connexions capteurs (câble AWG 24)[1]

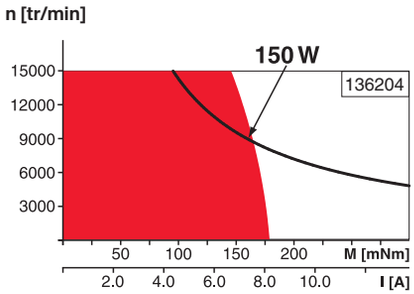
blanc	Capteurs à effet Hall 3
brun	Capteurs à effet Hall 2
vert	Capteurs à effet Hall 1
jaune	GND
gris	V_{Hall} 4.5 ... 24 VDC

Schéma de câblage de capteurs Hall, voir p. 47

[1] Non présents en cas de combinaison avec un résolveur.

*Classe de protection en état assemblé uniquement, avec garniture étanche côté flasque.

Plages d'utilisation



Légende

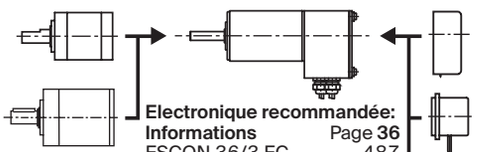
Plage de fonctionnement permanent
Compte tenu des resistances thermiques (lignes 17 et 18) la température maximum du rotor peut être atteinte au valeur nominal de couple et vitesse et à la température ambiante de 25°C.
= Limite thermique.

Fonctionnement intermittent
La surcharge doit être de courte durée.

Puissance conseillée

Construction modulaire maxon

Détails sur la page de catalogue 36



Réducteur planétaire
∅42 mm
3 - 15 Nm
Page 396

Réducteur planétaire
∅52 mm
4 - 30 Nm
Page 402

Electronique recommandée:

Informations	Page **36**
ESCON 36/3 EC	487
ESCON Module 50/5	487
ESCON Mod. 50/4 EC-S	487
ESCON Mod. 50/8 (HE)	488
ESCON 50/5	489
ESCON 70/10	489
DEC Module 50/5	491
EPOS4 Mod./Comp. 50/5	496
EPOS4 Mod./Comp. 50/8	497
EPOS4 Mod./Comp. 50/15	497
EEPOS4 50/5	501
EPOS4 70/15	501
EPOS2 P 24/5	504

Codeur HEDL 9140
500 Imp.,
3 canaux
Page 478

Résolveur Res 26
∅26 mm
10 V
Page 481

Frein AB 28
24 VDC
0.4 Nm
Page 520